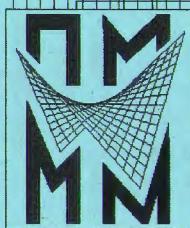


ISSN 2074-5893



ПИТАННЯ

ПРИКЛАДНОЇ

МАТЕМАТИКИ

і

МАТЕМАТИЧНОГО

МОДЕЛЮВАННЯ

До 100-річчя
Дніпровського
національного університету
імені Олеся Гончара
(1918-2018)

2017

Міністерство освіти і науки України
Дніпровський національний університет
ім. Олеся Гончара

**ПИТАННЯ ПРИКЛАДНОЇ МАТЕМАТИКИ
І МАТЕМАТИЧНОГО МОДЕЛЮВАННЯ**

Збірник наукових праць

Випуск 17

До 100-річчя
Дніпровського
національного університету
імені Олеся Гончара
(1918-2018)

Дніпро
ЛІРА
2017

УДК 004, 517, 519, 539, 51-76

ББК 22.12я431+22.311я431+22.176я431+22.18я431

П 32

*Надруковано за рішенням вченої ради
Дніпровського національного університету ім. Олеся Гончара*

П 32 Питання прикладної математики і математичного моделювання [Текст]: зб.
наук. пр. / редкол.: О. М. Кісельова (відп. ред.) [та ін.]. – Д. : ЛПРА, 2017. – Вип. 17. – 279 с.

Рецензенти:

д-р фіз.-мат. наук, проф. В. В. Лобода

д-р фіз.-мат. наук, проф. С. Б. Вакарчук

У збірнику вміщено результати фундаментальних досліджень та практичних розробок із проблем математичного і програмного забезпечення інтелектуальних систем. Статті присвячено питанням математичного моделювання складних прикладних систем і розробці ефективних обчислювальних методів та алгоритмів їх розв'язання, а також оптимізації, чисельних методів, функціонального аналізу, математичної фізики.

Призначений для науковців, викладачів ВНЗ, може бути корисним аспірантам і студентам.

Сборник содержит результаты фундаментальных исследований и практических разработок по проблемам математического и программного обеспечения интеллектуальных систем. Статьи посвящены вопросам математического моделирования сложных прикладных систем и разработке эффективных вычислительных методов и алгоритмов их решения, а также оптимизации, численных методов, функционального анализа, математической физики.

Предназначен для ученых, преподавателей вузов, может быть полезен аспирантам и студентам.

УДК 004, 517, 519, 539, 51-76

ББК 22.12я431+22.311я431+22.176я431+22.18я431

Редакційна колегія:

чл.-кор. НАН України, д-р фіз.-мат. наук, проф. О.М. Кісельова (відп. ред.); д-р фіз.-мат. наук, доц. Л.Л. Гарт (заст. відп. ред.), д-р фіз.-мат. наук, проф. О.О. Кочубей; д-р фіз.-мат. наук, проф. В.І. Кузьменко; д-р техн. наук, проф. Н.І. Ободан; д-р фіз.-мат. наук, проф. В.О. Капустян (НТУУ «КПІ»); д-р фіз.-мат. наук, проф. П.І. Когут; д-р техн. наук, проф. О.Г. Байбуз; д-р фіз.-мат. наук, проф. А.М. Пасічиник (Університет митної справи та фінансів, м. Дніпро); д-р техн. наук, проф. О.І. Михальов (НМетА, м. Дніпро); д-р техн. наук, проф. В.М. Корчинський; д-р фіз.-мат. наук, проф. Н.А. Гук; д-р фіз.-мат. наук, проф. В. Дейнеко (Велика Британія); д-р фіз.-мат. наук, проф. Ю. Мельников (США); канд. фіз.-мат. наук О.О. Кузенков (відп. секр.).

ISSN 2074-5893

© Дніпровський національний університет
ім. Олеся Гончара, 2017

С.В. Яковлев*, Г.Н. Яськов**, К.П. Коробчинский*

*Національний аерокосмічний університет ім. Н.Е. Жуковського «ХАІ»

**Інститут проблем машинобудування ім. А.Н. Подгорного НАН України

О МЕТОДАХ ПЕРЕМЕННОГО РАДИУСА В ЗАДАЧЕ УПАКОВКИ ШАРОВ В КОНТЕЙНЕРЫ

В статье рассмотрены задачи упаковки неравных шаров фиксированных радиусов в контейнерах, имеющих форму шара, кубоида, цилиндра, кольцевого цилиндра и шарового слоя. Метрические параметры контейнеров предполагаются переменными и подлежат оптимизации. Предложены новые математическая модель и методы решения задачи, в которых радиусы шаров являются переменными, но сходятся в процессе оптимизации к исходным значениям. В результате искусственного расширения пространства переменных методы обеспечивают улучшение локальных решений.

В статті розглянуті задачі упаковки нерівних куль фіксованих радіусів в контейнерах, що мають форму кулі, кубоїда, циліндра, кільцевого циліндра і кульового шару. Метричні параметри контейнерів вважаються змінними і підлягають оптимізації. Запропоновано нові математична модель і методи розв'язання задачі, в яких радіуси куль є змінними та збігаються в процесі оптимізації до вихідних значень. В результаті штучного розширення простору змінних методи забезпечують покращення локальних розв'язків.

The paper deals with the problems of packing unequal (solid) spheres of fixed radii in containers having the shape of a sphere, a cuboid, a cylinder, an annular cylinder and a spherical layer. The metric parameters of the containers are assumed to be variable and subject to optimisation. A new mathematical model and methods for solving the problem are proposed, in which the radii of the spheres are variable, but when optimising converge to the initial values. As a result of the artificial expansion of the space of variables, the methods ensure an improvement of local solutions.

Ключевые слова: упаковка шаров, контейнер, переменный радиус, оптимизация.

Введение. Задачи упаковки шаров имеют многочисленные приложения в различных сферах человеческой деятельности. Случайные упаковки шаров используются для моделирования структуры жидкостей и материалов из стекла, для изучения свойств гранулированных материалов, а также таких явлений, как оседание, уплотнение и спекание. Упаковка шаров также важна в порошковой металлургии для трехмерного лазерного раскроя, при загрузке контейнеров для транспортировки, при компоновке компьютеров, оборудования, зданий и т.д.

Вопросам математического моделирования перечисленных практических задач и методам их решения посвящено большое число публикаций [2-6, 9-14, 16]. Достаточно полный обзор различных постановок задач упаковки

кругов и шаров представлен в работе [3]. В настоящей статье излагается подход к построению новой математической модели задач упаковки шаров в контейнеры, использующий идею искусственного расширения пространства переменных. В результате предлагаются эффективные методы решения рассматриваемого класса задач.

Постановка задачи. Рассмотрим следующую задачу упаковки шаров в контейнеры. Пусть задано множество шаров S_1, S_2, \dots, S_n с фиксированными радиусами $r_1^0, r_2^0, \dots, r_n^0$ соответственно и некоторый контейнер $K(\mu)$, где $\mu = (\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_s)$ – вектор линейных параметров (размеров) контейнера. В дальнейшем, не теряя общности, положим $r_1^0 \leq r_2^0 \leq \dots \leq r_n^0$. Требуется разместить шары S_1, S_2, \dots, S_n в контейнере $K(\mu)$ таким образом, чтобы они попарно не пересекались и располагались внутри контейнера. При этом параметры μ контейнера $K(\mu)$ определяют некоторый критерий качества размещения объектов, представляющий собой функцию от этих параметров.

Обозначим $J_n = \{1, 2, \dots, n\}$. Положение шаров $S_i, i \in J_n$ в пространстве R^3 переменных $Oxuz$ определяется координатами их центров $p^i = (x_i, y_i, z_i)$, которые назовем параметрами размещения. Шар S_i с параметрами размещения p^i обозначим $S_i(p^i)$. Тогда $S_i(p^i)$ представляет собой геометрическое место точек, удовлетворяющих неравенству $(x - x_i)^2 + (y - y_i)^2 + (z - z_i)^2 - (r_i^0)^2 \leq 0, i \in J_n$.

Предположим, что контейнеры $K(\mu)$ могут иметь одну из следующих форм:

- шар $K^1(\mu), \mu = R$, описываемый неравенством $x^2 + y^2 + z^2 - R^2 \leq 0$;
- кубоид $K^2(\mu), \mu = (a, b, h)$, описываемый неравенствами $\{0 \leq x \leq a, 0 \leq y \leq b, 0 \leq z \leq h\}$, где $a \geq 2 \max_{i \in J_n} \{r_i^0\}, b \geq 2 \max_{i \in J_n} \{r_i^0\}$;
- цилиндр $K^3(\mu), \mu = (R, h)$, описываемый неравенствами $\{x^2 + y^2 - R^2 \leq 0, 0 \leq z \leq h\}$, где $R \geq \max_{i \in J_n} \{r_i^0\}$ и $h \geq 2 \max_{i \in J_n} \{r_i^0\}$;
- кольцевой цилиндр $K^4(\mu), \mu = (R, \rho, h)$, описываемый неравенствами $\{x^2 + y^2 - R^2 \leq 0, -x^2 - y^2 + \rho^2 \leq 0, R > \rho, 0 \leq z \leq h\}$, где $R - \rho \geq \max_{i \in J_n} \{r_i^0\}$;
- шаровой слой $K^5(\mu), \mu = (R, \rho)$, описываемый неравенствами $\{x^2 + y^2 + z^2 - R^2 \leq 0, -x^2 - y^2 - z^2 + \rho^2 \leq 0, R > \rho\}$.

Заметим, что некоторые метрические параметры контейнеров могут быть фиксированы. При этом существует широкий класс задач упаковки, в которых только один линейный размер контейнера является переменным.

Например, предполагается переменным только радиус шара $K^1(\mu)$ при $\mu = R$; высота кубоида $K^2(\mu)$ при $\mu = h$; высота или радиус цилиндра $K^3(\mu)$, кольцевого цилиндра $K^4(\mu)$ или шарового слоя $K^5(\mu)$ при $\mu = h, \mu = R$ либо $\mu = \rho$.

Математическая модель и методы решения задачи. Математическая модель задачи может быть представлена в следующем виде: найти такие параметры размещения $p^i = (x_i, y_i, z_i)$ шаров $S_i, i \in J_n$ и метрические параметры $\mu = (\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_s)$ контейнера $K(\mu)$, что

$$F(\mu) \rightarrow \text{extr} \quad (1)$$

при ограничениях

$$\Phi_{ij}(p^i, p^j) \geq 0, \quad i \in J_n, \quad j \in J_n, \quad i < j, \quad (2)$$

$$\Phi_{0i}(p^i, \mu) \geq 0, \quad i \in J_n, \quad (3)$$

где неравенства (2),(3) задают соответственно условия непересечения объектов $S_i(p^i)$ и $S_j(p^j)$ и их размещения в области $K(\mu)$.

В общем случае мощным аппаратом формализации условий непересечения для различных классов объектов и размещения их в области является теория Ф-функций Ю.Г.Стояна [9]. В задачах компоновки шаров условия их попарного непересечения (2) формализуются с помощью функций

$$\Phi_{ij}(p_i, p_j) = (x_i - x_j)^2 + (y_i - y_j)^2 + (z_i - z_j)^2 - (r_i^0 + r_j^0)^2.$$

Функции $\Phi_{0i}(p^i, \mu)$ в (3) зависимости от формы контейнеров имеют вид:

$$\Phi_{0i}^1(p^i, \mu) = -x_i^2 - y_i^2 - z_i^2 + (R - r_i^0)^2$$

для $K^1(\mu)$;

$$\Phi_{0i}^2(p^i, \mu) = \min\{x_i - r_i^0, y_i - r_i^0, z_i - r_i^0, a - x_i - r_i^0, b - y_i - r_i^0, h - z_i - r_i^0\}$$

для $K^2(\mu)$;

$$\Phi_{0i}^3(p^i, \mu) = \min\{-x_i^2 - y_i^2 + (R - r_i^0)^2, z_i - r_i^0, h - z_i - r_i^0\}$$

для $K^3(\mu)$;

$$\Phi_{0i}^4(p^i, \mu) = \min\{-x_i^2 - y_i^2 + (R - r_i^0)^2, x_i^2 - y_i^2 - (\rho - r_i^0)^2, z_i - r_i^0, h - z_i - r_i^0\}$$

для $K^4(\mu)$;

$$\Phi_{0i}^5(p^i, \mu) = \min\{x_i^2 + y_i^2 + z_i^2 - (\rho - r_i^0)^2, -x_i^2 - y_i^2 - z_i^2 + (R - r_i^0)^2\}$$

для $K^5(\mu)$.

Таким образом, задачи вида (1)-(3), соответствующие различным представлениям $\Phi_{0i}(p^i, \mu)$, являются задачами математического программирования с $3n+s$ переменными $x_i, y_i, z_i, \mu_j, i \in J_n, j \in J_s$. Свойства таких задач и различные подходы к их решению рассмотрены, в частности, в работах [2-6, 9-14, 16]. В силу того, что задачи являются NP -трудными, указанные методы в общем случае позволяют находить только локальные решения или приближения к ним.

Целью настоящей статьи является построение эквивалентной модели задач (1)-(3), на основании которой предлагаются новые подходы, позволяющие улучшать полученные локальные решения. В основу положены исследования, связанные с выделением комбинаторной структуры задач размещения геометрических объектов [1].

Осуществим следующие эквивалентные преобразования задачи (1) - (3). Будем считать, что радиусы шаров S_1, S_2, \dots, S_n являются переменными и обозначим их соответственно r_1, r_2, \dots, r_n . Тогда условия попарного непересечения и размещения в области преобразуются к виду

$$\Phi_{ij}(p^i, p^j) \geq 0, \quad i \in J_n, \quad j \in J_n, \quad i < j, \quad (4)$$

$$\Phi_{0i}(p^i, \mu) \geq 0, \quad i \in J_n, \quad (5)$$

где

$$\Phi_{ij}(p_i, p_j) = (x_i - x_j)^2 + (y_i - y_j)^2 + (z_i - z_j)^2 - (r_i + r_j)^2,$$

а функции $\Phi_{0i}(p^i, \mu)$, $i \in J_n$ в зависимости от области $K(\mu)$ задаются одним из следующих выражений:

$$\Phi_{0i}^1(p^i, \mu) = -x_i^2 - y_i^2 - z_i^2 + (R - r_i)^2,$$

$$\Phi_{0i}^2(p^i, \mu) = \min\{x_i - r_i, y_i - r_i, z_i - r_i, a - x_i - r_i, b - y_i - r_i, h - z_i - r_i\},$$

$$\Phi_{0i}^3(p^i, \mu) = \min\{-x_i^2 - y_i^2 + (R - r_i)^2, z_i - r_i, h - z_i - r_i\},$$

$$\Phi_{0i}^4(p^i, \mu) = \min\{-x_i^2 - y_i^2 + (R - r_i)^2, x_i^2 + y_i^2 - (\rho + r_i)^2, z_i - r_i, h - z_i - r_i\},$$

$$\Phi_{0i}^5(p^i, \mu) = \min\{x_i^2 + y_i^2 + z_i^2 - (\rho - r_i)^2, -x_i^2 - y_i^2 - z_i^2 + (R - r_i)^2\}.$$

Одновременно с этим сформируем такую систему ограничений для $r_i, i \in J_n$, что ее решениями будут значения $r_i^0, i \in J_n$ и только они. Нетрудно видеть, что формирование такой системы сводится к описанию множества $E(r_1^0, r_2^0, \dots, r_n^0) \subset R^n$ всевозможных перестановок из $r_i^0, i \in J_n$.

Существуют различные подходы к функционально-аналитическому представлению множества $E(r_1^0, r_2^0, \dots, r_n^0)$ [7,8]. В частности, при полиздрально-сферическом представлении это множество описывается следующим образом:

$$\sum_{i=1}^n r_i = \sum_{i=1}^n r_i^0, \quad (6)$$

$$\sum_{i \in W} r_i \geq \sum_{i=1}^{|W|} r_i^0, \quad \forall W \subseteq J_n, |W| < n,$$

$$\sum_{i=1}^n (r_i - \tau)^2 = \sum_{i=1}^n (r_i^0 - \tau)^2, \quad (7)$$

$$\tau = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n r_i^0,$$

где $|W|$ - мощность множества W , а суммирование производится по всевозможным подмножествам W из J_n .

Рассмотрим задачу математического программирования (1),(4)-(7) в пространстве $4n+s$ переменных $x_i, y_i, z_i, r_i, \mu_j, i \in J_n, j \in J_s$. Данная задача эквивалентна исходной задаче (1)-(3) при фиксированных значениях переменных $r_i = r_i^0, i \in J_n$. В тоже время, использование дополнительных переменных позволяет улучшать локальные решения задачи (1)-(3) и тем самым «преодолевать» зоны притяжения локальных экстремумов. Описанный выше подход к построению эквивалентной модели в пространстве более высокой размерности для задач размещения геометрических объектов получил название метода искусственного расширения пространства [15].

Идея использования дополнительных переменных, которыми являются радиусы шаров, нашла широкое применение при разработке и реализации численных методов решения рассматриваемого класса задач упаковки в контейнеры. Одними из первых эту идею реализовали разработчики алгоритма JA (Jump Algorithm) [10]. Алгоритм JA применим в случае, когда одна из метрических характеристик контейнера $K(\mu)$ (высота, радиус, коэффициент гомотетии) является переменной. Он состоит в поочередном решении основной задачи и нескольких вспомогательных задач математического программирования, которые дают возможность гибко управлять радиусами шаров и незанятым пространством контейнера. С одной стороны, максимизируется сумма объемов шаров, что повышает коэффициент заполнения контейнера. С другой стороны, теоретически обосновывается [10,11], что специальные ограничения для радиусов шаров и правила их перестановки позволяют вернуть значения переменных радиусов к начальным значениям и уменьшить при этом функцию цели основной

задачи. Таким образом, осуществляется переход из одного локального минимума основной задачи в другой, с лучшим значением целевой функции.

Важной особенностью математической модели (1),(4) - (7) является тот факт, что мы можем в качестве переменных выбирать только часть из $r_i, i \in J_n$. Это обстоятельство имеет существенное значение для задач большой размерности. В общем случае, структура множества $E(r_1^0, r_2^0, \dots, r_n^0)$ позволяет предложить целое семейство алгоритмов решения задач упаковки шаров, основанное на разбиении множества радиусов этих шаров $r_1^0, r_2^0, \dots, r_n^0$ на систему попарно непересекающихся подмножеств, организованных специальным образом.

Рассмотрим множество $A = \{r_1^0, r_2^0, \dots, r_n^0\}$. Осуществим его разбиение на p попарно непересекающихся подмножеств и введем обозначения

$$A = \bigcup_{k=1}^p A^k, A^i \cap A^j = \emptyset, i \neq j, A^k = \{r_{m_1}^0, r_{m_2}^0, \dots, r_{m_{l_k}}^0\}, \sum_{k=1}^p l_k = n. \quad (8)$$

В соответствии с разбиением (8), представим множество $E(r_1^0, r_2^0, \dots, r_n^0)$ в виде прямого произведения

$$E(r_1^0, r_2^0, \dots, r_n^0) = \prod_{k=1}^p E^k(r_{m_1}^0, r_{m_2}^0, \dots, r_{m_{l_k}}^0).$$

Сформируем ограничения (6),(7) отдельно для каждого из множеств $E^k(r_{m_1}^0, r_{m_2}^0, \dots, r_{m_{l_k}}^0), k \in J_p$:

$$\begin{aligned} \sum_{i \in A^k} r_i &= \sum_{i \in A^k} r_i^0 \\ \sum_{i \in W} r_i &\geq \sum_{i=1}^{|W|} r_i^0, \forall W \subseteq A^k, |W| < l_k \\ \sum_{i \in A^k} (r_i - \tau_k)^2 &= \sum_{i \in A^k} (r_i^0 - \tau_k)^2 \\ \tau_k &= \frac{1}{l_k} \sum_{i \in A^k} r_i^0, k = 1, 2, \dots, p. \end{aligned}$$

Заметим, что выбор способа разбиения множества $A = \{r_1^0, r_2^0, \dots, r_n^0\}$ на систему подмножеств $A^k = \{r_{m_1}^0, r_{m_2}^0, \dots, r_{m_{l_k}}^0\}$ с последующим формированием ограничений, задающих множества $E^k(r_{m_1}^0, r_{m_2}^0, \dots, r_{m_{l_k}}^0), k \in J_p$, задают семейство модификаций предложенного подхода.

Пусть получено некоторое локальное решение задачи (1)-(3) или его приближение при фиксированных $r_1^0, r_2^0, \dots, r_n^0$. Это решение можно улучшить, выбирая его в качестве начальной точки и рассматривая r_1, r_2, \dots, r_n как независимые переменные. Более того, полученное новое локальное решение можно снова попытаться улучшить, выбирая его в качестве начальной точки и формируя новое разбиение множества $A = \{r_1^0, r_2^0, \dots, r_n^0\}$.

Выводы. В статье предложен новый подход к решению задачи упаковки шаров фиксированных радиусов в контейнеры различной формы путем формирования эквивалентной модели задачи, в которой радиусы шаров рассматриваются как независимые переменные. В результате обосновывается возможность улучшения локальных экстремумов исходной задачи, что позволяет предложить новые схемы глобальной оптимизации для рассматриваемого класса задач.

Библиографические ссылки

1. Яковлев, С.В. О комбинаторной структуре задач оптимального размещения геометрических объектов [Текст] / С.В. Яковлев // Доп. НАНУ. – 2017. – № 9. – С. 26–32.
2. Birgin, E.G. Minimizing the object dimensions in circle and sphere packing problems / Birgin E.G., Sobral F.N.C. // Computers & Operations Research. – 2008. – 35, pp. 2357–2375.
3. Hifi, M. A literature Review on Circle and Sphere Packing Problems:Model and Methodologies [Text] / M. Hifi, R. M'Hallah //Advances in Optimization Research. – Vol. 2009. – 2009.
4. Hifi, M. Width Beam and Hill-Climbing Strategies for the Three-Dimensional Sphere Packing Problem [Text] / M. Hifi, L.Yousef // In Proceedings of the 2014 Federated Conference on Computer Science and Information Systems, ACSIS. – 2014. – Vol. 2, pp. 421–428.
5. Liu, J. An Effective Hybrid Algorithm for the Circles and Spheres Packing Problems [Text] / J. Liu, Y. Yao, Yu.Zheng, H. Geng, G.Zhou // Combinatorial Optimization and Applications. Lecture Notes in Computer Science. – 2009. – Vol. 5573, pp. 135–144.
6. Kubach, T. Greedy Algorithms for Packing Unequal Spheres into a Cuboidal Strip or a Cuboid [Text] / T. Kubach, A.Bortfeldt, T.Tilli, H. Gehring // Asia Pac. J. Oper. Res. – 2011. – 28(6), pp. 739–753.
7. Pichugina, O.S. Functional and analytic representations of the general permutations [Text] / O.S. Pichugina, S.V. Yakovlev // Eastern-European Journal of Enterprise Technologies. – 2016, 1(4), pp. 27–38.
8. Pichugina, O.S. Continuous Representations and Functional Extensions in Combinatorial Optimization [Text] / O.S. Pichugina, S.V. Yakovlev // Cybernetics and Systems Analysis. – 2016, 52(6), pp. 921–930.
9. Stoyan, Yu.G. Φ -functions for primary 2D-objects [Text] / Yu.G. Stoyan, G. Scheithauer, T.Romanova // Studia Informatica Universalis. Int. J. Informatics,(2002).-2, pp.1-32.
10. Stoyan, Yu. G. Packing Unequal Spheres into Various Containers [Text] / Yu. G. Stoyan, G. Scheithauer, G. Yaskov // Cybernetics and Systems Analysis, 2016 , 52(3), pp 419–426.
11. Stoyan, Yu. Packing unequal circles into a strip of minimal length with a jump algorithm,Optimization Letters [Text] / Yu. Stoyan, G. Yaskov. – 2014, Vol.8(3), p. 949–970.
12. Stoyan, Yu. Packing of Various Solid Spheres into a Parallelepiped [Text] / Yu.G. Stoyan,

- G. Yaskov, G. Scheithauer // Central European Journal of Operational Research. – 2003. – 11(4), pp. 389–407.
13. Sutou, A. Global optimization approach to unequal sphere packing problems in 3D [Text] / A. Sutou, Y.Day // Journal of Optimization Theory and Applications. – 2002. – 114(3), pp. 671–694.
14. Wang, J. Packing of Unequal Spheres and Automated Radiosurgical Treatment Planning [Text] / J. Wang // Journal of Combinatorial Optimization, 1999, Vol. 3, pp. 453–463.
15. Yakovlev, S.V. The method of artificial space dilation in problems of optimal packing of geometric objects [Text] / S.V. Yakovlev // Cybernetics and Systems Analysis, 2017. - Vol. 53, No. 5, pp.725-732
16. Zeng, Z.Z. An algorithm to packing unequal spheres in a larger sphere [Text] / Z.Z. Zeng, W.Q. Huang, R.C. Xu, Z.H. Fu // Advanced Materials Research. – 2012. – Vol. 546–547, pp. 1464–1469.

Надійшла до редколегії 11.05. 2017

Н.І. Ободан, М.К. Гук Оптимізація топології бездротової сенсорної мережі сповіщення	154
Н.І. Ободан, Н.А. Гук, Н.Л. Козакова Применение метода обратных задач для обеспечения полного контакта двухслойной систем	162
Н.І. Ободан, А.С. Магас, В.А. Громов Нахождение оптимальной структуры нейронной сети для решения обратных нелинейных краевых задач уравнений Кармана	172
І.А.Оловарь, О.П.Прудко, О.В.Черницька Дослідження поведінки послідовності констант найкращого наближення для степеневих функцій	182
О.М. Притоманова, С.В. Журавель Застосування r -алгоритму до оптимізації параметрів нечіткої моделі	188
М.Є. Сердюк, М.О. Боровик Автоматизирована система синтезу зображень з безшовним накладенням фрагментів	199
П.І. Стецюк, О.В. Міца, О.В. Стрелюк, О.В. Фесюк Транспортна задача з обмеженнями на пропускні спроможності проміжних пунктів	207
И.С. Тонкошкур Математическое моделирование взаимодействия двухслойной жидкой пленки с газовым потоком	220
В.А. Турчина, Л.Р. Джанашия Аналіз графів з транзитивними дугами при побудові паралельних упорядкувань	226
А.Л. Хижка, И.Г. Высокопоясный Автоматическая проверка семантической правильности решений задач по программированию	234
Ж.В. Худа, Є.А.Тонконог Сплайн-метод підвищеної точності розв'язання задачі Коші для системи диференціальних рівнянь	247
І.І. Шмельов, К.Е. Золотъко Прогнозування динаміки ринкових показників за допомогою часових рядів та теорії нейронних мереж	252
С.В. Яковлев, О.С. Пичугина Задачи оптимизации на евклидовых комбинаторных конфигурациях и их свойства	258
С.В. Яковлев, Г.Н.Яськов, К.П. Коробчинский О методах переменного радиуса в задаче упаковки шаров в контейнеры	265
ДО ВІДОМА АВТОРІВ	273